

Legendrefunktionen und tesserale¹ Kugelfunktionen (Freiwillig wegen Terminentfalls)

1. Geben Sie die Legendrefunktion $P_l^m : (-1, 1) \rightarrow \mathbb{R}$ mit

$$P_l^m(x) = \frac{(1-x^2)^{\frac{m}{2}}}{2^l \cdot l!} \left(\frac{d}{dx} \right)^{l+m} (x^2-1)^l$$

und die kartesischen Kartenausdrücke der zugehörigen Kugelfunktionen

$$C_l^m = P_l^m(\cos \theta) \cdot \cos(m\varphi), \quad S_l^m = P_l^m(\cos \theta) \cdot \sin(m\varphi)$$

für alle Werte $(l, m) \in \mathbb{N}_0 \times \mathbb{N}_0$ mit $l \leq 2$ und $m \leq l$ an.

2. Für das elektrostatische Potential $\Phi : \mathbb{R}^3 \setminus 0 \rightarrow \mathbb{R}$ eines Punktdipols mit Dipolmomentenvektor $p \in \mathbb{R}^3$ gilt $\Phi(v) = c \langle p, v \rangle / |v|^3$ für ein $c \in \mathbb{R}$.

- (a) Zeigen Sie, dass Konstanten $A_0, A_1, B_1 \in \mathbb{R}$ existieren, sodass auf dem Kartenbereich U der Kugelkoordinaten (r, θ, φ) gilt:

$$\Phi = \frac{c}{r^2} [A_0 \cdot P_1^0(\cos \theta) + P_1^1(\cos \theta) \cdot (A_1 \cdot \cos \varphi + B_1 \cdot \sin \varphi)].$$

Hinweis: Es existiert eine dehnungsinvariante Funktion $Y : \mathbb{R}^3 \setminus 0 \rightarrow \mathbb{R}$ mit $\Phi(v) = \frac{c}{|v|^2} Y(v)$. Es gilt bekanntlich $\Delta \Phi = 0$. Welche partielle DG erfüllt daher Y ?

- (b) Welche Werte haben die Zahlen A_0, A_1, B_1 für $p = e_3$, für $p = e_2$ und für $p = e_1$, wenn (e_1, e_2, e_3) die Standardbasis in \mathbb{R}^3 ist? Welche Werte haben die Zahlen A_0, A_1, B_1 für einen beliebigen Vektor $p \in V$?
3. Sei Y_l eine Linearkombination der Funktionen $\{C_l^m\}_{m=0}^l \cup \{S_l^m\}_{m=1}^l$ und $u, v : \mathbb{R}^3 \setminus 0 \rightarrow \mathbb{R}$ mit $u = \sum_{l=0}^N \frac{1}{r^{l+1}} Y_l$ bzw $v = \sum_{l=0}^N r^l Y_l$. Zeigen Sie, dass u, v harmonisch sind.²



¹Tessera: lateinisch für 'das Mosaiksteinchen'; hier einige aus dem Bodenbelag der Basilika von Aquileia.

²Das Gravitationspotential der Erde ist außerhalb des Erdkörpers eine Funktion vom Typ u . Diese wird in Form der Entwicklungskoeffizienten α_m^l, β_m^l mit $Y_l = \sum_{m=0}^l \alpha_m^l C_l^m + \sum_{m=1}^l \beta_m^l S_l^m$ speicherplatzsparend tabelliert.

Lösung:

1. Es gilt:

$$\begin{aligned}
 P_0^0(x) &= 1, \\
 P_1^0(x) &= \frac{1}{2} \left(\frac{d}{dx} \right) (x^2 - 1) = x, \\
 P_1^1(x) &= \frac{(1-x^2)^{\frac{1}{2}}}{2} \left(\frac{d}{dx} \right)^2 (x^2 - 1) = \sqrt{1-x^2}, \\
 P_2^0(x) &= \frac{1}{2^2 \cdot 2!} \left(\frac{d}{dx} \right)^2 (x^2 - 1)^2 = \frac{1}{2^3} \left(\frac{d}{dx} \right)^2 (x^4 - 2x^2 + 1) = \frac{3x^2 - 1}{2}, \\
 P_2^1(x) &= \frac{(1-x^2)^{\frac{1}{2}}}{2^2 \cdot 2!} \left(\frac{d}{dx} \right)^3 (x^2 - 1)^2 = \frac{\sqrt{1-x^2}}{2} \frac{d}{dx} (3x^2 - 1) = 3x\sqrt{1-x^2}, \\
 P_2^2(x) &= \frac{(1-x^2)^{\frac{2}{2}}}{2^2 \cdot 2!} \left(\frac{d}{dx} \right)^3 (x^2 - 1)^2 = \frac{1-x^2}{2} \cdot \frac{d}{dx} (6x) = 3(1-x^2).
 \end{aligned}$$

Zusammengefasst:

P_l^m	$m = 0$	$m = 1$	$m = 2$
$l = 0$	1	–	–
$l = 1$	x	$\sqrt{1-x^2}$	–
$l = 2$	$\frac{3x^2-1}{2}$	$3x\sqrt{1-x^2}$	$3(1-x^2)$

Für die kartesischen Kartenausdrücke folgt daraus mit der Abkürzung $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$:

C_l^m	$m = 0$	$m = 1$	$m = 2$
$l = 0$	1	–	–
$l = 1$	$\frac{z}{r}$	$\frac{x}{r}$	–
$l = 2$	$\frac{2z^2-x^2-y^2}{2r^2}$	$\frac{3zx}{r^2}$	$\frac{3}{r^2}(x^2-y^2)$

und

S_l^m	$m = 0$	$m = 1$	$m = 2$
$l = 0$	0	–	–
$l = 1$	0	$\frac{y}{r}$	–
$l = 2$	0	$\frac{3zy}{r^2}$	$\frac{6}{r^2}xy$

Dabei wurde benützt: $\sin 2\varphi = 2 \sin \varphi \cos \varphi$ und $\cos 2\varphi = \cos^2 \varphi - \sin^2 \varphi$.

(a) Es gilt mit $Y(v) = \langle p, v \rangle / |v|$ auf $\mathbb{R}^3 \setminus 0$

$$\Phi = \frac{c}{r^2} Y.$$

Für $\lambda > 0$ und $v \in \mathbb{R}^3 \setminus 0$ folgt $Y(\lambda v) = Y(v)$. Somit ist Y dehnungsinvariant. Daher folgt aus $\Delta \Phi = 0$ wegen $\partial_r Y = 0$, dass

$$\begin{aligned}
 0 &= c \left\{ \partial_r^2 + \frac{2}{r} \partial_r + \frac{1}{r^2} \Delta_{\mathbb{S}^2} \right\} \frac{Y}{r^2} = c \left\{ \frac{6}{r^4} + \frac{2}{r} \left(\frac{-2}{r^3} \right) + \frac{1}{r^4} \Delta_{\mathbb{S}^2} \right\} Y \\
 &= \frac{c}{r^4} \{2 + \Delta_{\mathbb{S}^2}\} Y.
 \end{aligned}$$

Die Funktion Y ist somit Eigenvektor von $-\Delta_{\mathbb{S}^2}$ zum Eigenwert $2 = 1(1+1)$. Daher ist Y eine Linearkombination der drei (tessersalen) Kugelfunktionen

$$P_1^0(\cos \theta), \quad P_1^1(\cos \theta) \cdot \cos \varphi, \quad P_1^1(\cos \theta) \cdot \sin \varphi,$$

die ja den Eigenraum von $-\Delta_{\mathbb{S}^2}$ zum Eigenwert 2 aufspannen.

(b) Für $p = e_3$ gilt

$$\Phi = \frac{c}{r^2} \cos \theta = \frac{c}{r^2} P_1^0(\cos \theta) =: \Phi_3.$$

Koeffizientenvergleich ergibt somit $A_0 = 1$ und $A_1 = B_1 = 0$.

Für $p = e_2$ gilt

$$\Phi = \frac{c}{r^2} \sin \theta \cdot \sin \varphi = \frac{c}{r^2} \sqrt{1 - \cos^2 \theta} \cdot \sin \varphi = \frac{c}{r^2} P_1^1(\cos \theta) \cdot \sin \varphi =: \Phi_2.$$

Koeffizientenvergleich ergibt somit $A_0 = 0 = A_1$ und $B_1 = 1$.

Für $p = e_1$ gilt

$$\Phi = \frac{c}{r^2} \sin \theta \cdot \cos \varphi = \frac{c}{r^2} \sqrt{1 - \cos^2 \theta} \cdot \cos \varphi = \frac{c}{r^2} P_1^1(\cos \theta) \cdot \cos \varphi =: \Phi_1.$$

Koeffizientenvergleich ergibt somit $A_0 = 0$, $A_1 = 1$ und $B_1 = 0$.

Für $p = \sum_{i=1}^3 p^i e_i$ gilt $\Phi = \frac{c}{r^2} \sum_{i=1}^3 p^i \Phi_i$ und daher $A_0 = p^3$, $A_1 = p^1$, $B_1 = p^2$. Es gilt also $A_1 e_1 + B_1 e_2 + A_0 e_3 = p$.

2. Aus VO ist bekannt: $\Delta_{S^2} Y_l = -l(l+1) Y_l$. Die dehnungsinvarianten Funktionen Y_l sind auf $\mathbb{R}^3 \setminus 0$ zweimal stetig d'bar. Daher gilt

$$\begin{aligned} \Delta u &= \sum_{l=0}^N \Delta \frac{Y_l}{r^{l+1}} = \sum_{l=0}^N \left(\frac{1}{r^2} \partial_r (r^2 \partial_r) + \frac{1}{r^2} \Delta_{S^2} \right) \frac{Y_l}{r^{l+1}} \\ &= \sum_{l=0}^N \left(-(l+1) \frac{1}{r^2} \partial_r (r^2 r^{-l-2}) - \frac{r^{-l-1}}{r^2} l(l+1) \right) Y_l \\ &= \sum_{l=0}^N \left(-(l+1) \frac{1}{r^2} \partial_r (r^{-l}) - \frac{r^{-l-1}}{r^2} l(l+1) \right) Y_l \\ &= \sum_{l=0}^N \left((l+1) l \frac{1}{r^2} (r^{-l-1}) - \frac{r^{-l-1}}{r^2} l(l+1) \right) Y_l = 0. \end{aligned}$$

Analog folgt

$$\begin{aligned} \Delta v &= \sum_{l=0}^N \Delta r^l Y_l = \sum_{l=0}^N \left(\frac{1}{r^2} \partial_r (r^2 \partial_r r^l) - \frac{l(l+1)}{r^2} \right) Y_l \\ &= \sum_{l=0}^N \left(\frac{l}{r^2} \partial_r (r^{l+1}) - \frac{l(l+1)r^l}{r^2} \right) Y_l = 0. \end{aligned}$$